

Сімнадцята Міжнародна олімпіада з лінгвістики

Йон'ін (Республіка Корея), 29 липня – 2 серпня 2019 року

Розв'язок задачі для командного змагання

49	$\otimes R_3 Z \downarrow$	0,6	робить високий кидок предмета: поза зоровим контролем ловить предмет: перекочує предмет
50	$\rightarrow (\neq \odot)$	0,2	робить низький кидок обруча ловить обруч: без допомоги рук, обруч обертається навколо частини тіла гімнастки
51	$\downarrow (\neq \neq)$	0,4 0,2	робить високий/середній кидок предмета ловить предмет: під ногою, під час оберт
52	$\rightarrow (\neq \odot)$	0,2	робить низький кидок предмета: предмет обертається навколо своєї осі, без допомоги рук, під час оберт
53	$\odot (\neq \odot)$	0,2	обертає предмет навколо його осі: без допомоги рук, під час оберт
54	$\lambda \odot (\neq =)$	0,2	утримує обруч в положенні нестабільного балансу: без допомоги рук або знаходячись на підлозі обертає обруч навколо частини тіла гімнастки: без допомоги рук або знаходячись на підлозі
55	$\odot \rightarrow (\neq \otimes)$	0,2 0,1	обертає предмет навколо його осі по підлозі: без допомоги рук, поза зоровим контролем робить низький кидок предмета: без допомоги рук, поза зоровим контролем
56	\downarrow_2	0,6	виконує оберт на 360° – 539° на пальцях, нога утримується збоку й угорі за допомогою руки, тулуб горизонтально
57	$\infty (\neq \neq)$	0,4	робить високий кидок обруча відбиває обруч: знаходячись на підлозі, під ногою
58	$\odot (\neq \neq)$ $\infty (\neq \neq)$	0,2	обертає м'яч навколо його осі: знаходячись на підлозі, без допомоги рук, під час оберт
59	$\lambda \infty (\neq)$	0,2	утримує обруч в положенні нестабільного балансу: без допомоги рук відбиває обруч від підлоги: без допомоги рук
60	$\infty \otimes (\neq \otimes)$	0,3	передає м'яч від однієї частини тіла до іншої: без допомоги рук перекочує м'яч: без допомоги рук, поза зоровим контролем

61	$R_4 \begin{matrix} Z \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$ $R_4 \begin{matrix} Z \\ \infty \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,9	робить високий кидок обруча робить пірует з нахиленим тулубом і два оберти на 360° навколо вертикальної осі відбиває обруч: без допомоги рук, поза зоровим контролем, під час обертну на 360° навколо вертикальної осі
62	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} R_2 \ominus$	0,4	робить високий кидок обруча: поза зоровим контролем, під час перевероту ловить обруч: проходить крізь обруч, під час перевероту
63	R_2	0,2	робить високий кидок м'яча робить два оберти на 360° навколо вертикальної осі і один оберт на 180° навколо вертикальної осі, опускається на підлогу ловить м'яч
64	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,2	виконує «стрибок оленя»: нога в позиції за головою
65	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,3	виконує «стрибок оленя»: з обертом на 360°
66	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,5	виконує стрибок у шпагат: з обертом на 360°, нога в позиції за головою
67	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,3	виконує стрибок у боковий шпагат
68	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,4	виконує стрибок у шпагат: з обертом на 180°
69	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,4	виконує «стрибок оленя»: з обертом на 180°, прогинає спину
70	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,4	виконує стрибок у шпагат: прогинає спину, нога в позиції за головою
71	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_4$	0,8	виконує оберт на 1620° на пальцях, вільна нога горизонтально назад, тулуб вертикально
72	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0,4	виконує рівновагу на пальцях, вільна нога вперед і догори, тулуб вертикально
73	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_1$	0,5	виконує оберт на 270° на пальцях, вільна нога вперед і догори, тулуб горизонтально
74	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_1$	0,5	виконує рівновагу на пальцях, вільна нога горизонтально вбік, тулуб горизонтально
75	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_4$	0,2	виконує рівновагу на стопі, нога утримується ззаду й угорі за допомогою руки, тулуб вертикально
76	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_1$	0,4	виконує оберт на 360° на пальцях, нога утримується ззаду й угорі за допомогою руки, тулуб горизонтально
77	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} \circ_0$	—, 0	виконує оберт на 180° на пальцях і оберт на 360° на стопі, вільна нога горизонтально вбік, тулуб горизонтально